

Elektrotehnički fakultet u Beogradu

Ispit iz **Fizike za SI**

Ispitni rok: januar 2014. (13.1.2014. godine).

Trajanje ispita je 2,5 h

Predmetni nastavnici: Predrag Marinković i Peđa Mihailović

I deo

1. Poštanski avion je u horizontalnom letu na visini H iznad broda, koji plovi u istoj vertikalnoj ravni i u istom smeru kao avion, brzinom v_B . U trenutku kada je horizontalno rastojanje između aviona i zadnjeg dela broda (krme) R avion pušta poštansku futrolu. Ako je dužina broda L , odrediti opseg brzina aviona za koje će poštanska futrola pasti na brod ako se kreće putanjom kosog hitca.
2. Pun homogen disk poluprečnika R zarođivan je do ugaone brzine ω_0 i stavljen u ugao između poda i vertikalnog zida. Koeficijent trenja između svih dodirnih površina je isti i iznosi μ . Odrediti broj obrtaja diska dok se ne zaustavi.
3. Tačka se kreće po krugu radijusa $R = 2\text{ m}$ konstantnim tangencijalnim ubrzanjem $a_\tau = 1\text{ m/s}^2$. Nakon kog vremena od početka kretanja normalno ubrzanje tačke će postati dva puta veće od tangencijalnog ubrzanja? U tom trenutku vremena naći intenzitet brzine, intenzitet ubrzanja i ugao između vektora tangencijalnog ubrzanja i ubrzanja tačke.
4. Motociklista se vozi po "zidu smrti" u obliku vertikalnog kružnog cilindra radijusa $R = 10\text{ m}$, tako da mu je trajektorija u horizontalnoj ravni. Kolika treba da je minimalna brzina motocikliste pa da ne sklizne naniže? Koeficijent trenja je $\mu = 0.8$. Ubrzanje zemljine teže je $g = 10\text{ m/s}^2$. Smatrati da je motociklista materijalna tačka.

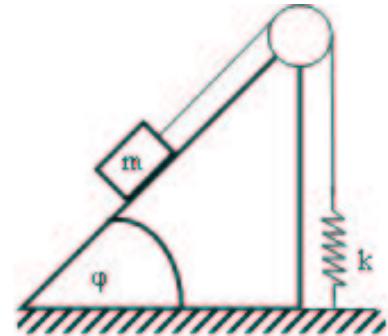
II deo

5. Ka pešaku koji se nalazi na pešačkom prelazu približava se automobil nekom konstantnom brzinom sa uključenom sirenom frekvencije $f_0 = 340 \text{ Hz}$, a sa druge strane se udaljava drugi automobil sa uključenom sirenom iste frekvencije f_0 i iste konstantne brzine kao u slučaju prvog automobila. Ako pešak čuje zvučne udare frekvencije $f_B = 12 \text{ Hz}$, kolika je brzina automobila? Brzina zvuka u vazduhu je $c = 340 \text{ m/s}$.

6. Tanka žica podužne mase μ_1 zavarena je za debelu žicu podužne mase $\mu_2 > \mu_1$, a slobodni krajevi žica su zategnuti nekom silom. Ako je koeficijent transmisije snage transverzalnog talasa koji prelazi iz tanje u deblju žicu T , odrediti odnos amplituda transmitovanog i refelektovanog talasa.

7. Matematičko klatno načinjeno je od idealnog konca dužine l i kuglice. Kuglica se zameni homogenom kuglom poluprečnika R gde je kraj konca povezan sa površinom kugle. Ako je $R = l/4$, za koliko treba skratiti konac da bi period malih oscilacija klatna ostao nepromenjen?

8. Odrediti period oscilovanja sistema sa slike 1 ako je masa tega m , masa homogenog diska $3m/4$, a krutost opruge k . Idealni konac namotan je na disk i nema proklizavanja, strma ravan, nagibnog ugla φ , je idealno glatka, a disk može rotirati bez trenja oko horizontalne ose kroz težište.



Slika 1: Uz zadatak 8.

III deo

9. Prozorsko okno sastoји се из три стакла коeficijenta kondukcije $\lambda_s = 0.84 \text{ W}/(\text{m K})$, од којих је свако debljine $d_s = 4.2 \text{ mm}$. Између стакала су слојеви ваздуха коeficijenta kondukcije $\lambda_v = 0.023 \text{ W}/(\text{m K})$ сваки debljine $d_v = 23 \text{ mm}$. Коeficijent конвективног прелаза топлоте са ваздуха у соби на унутрашње стакло и коeficijent прелаза топлоте конвекцијом са спољашњег стакла на окolinу су исти и износе $\alpha = 10 \text{ W}/(\text{m}^2\text{K})$. Ако је температура ваздуха у соби $t_v = 22, 15^\circ\text{C}$, а температура окoline $t_0 = 0^\circ\text{C}$, колики је губитак топлотне снаге по јединици површине прозорског окна?

10. Електрични отпорник масе m и специфичне топлоте c се налази на амбијенталној температури t_A . Ако се у trenутку времена $\tau = 0$ кроз отпорник успостави константна струја таква да се у њему генерше константна топлотна снага P , одредити како се менja температура отпорника t_R tokom времена τ . Термиčка отпорност између отпорника и амбијента је θ_{RA} и не менja се tokom времена. Колика је температура отпорника (асимптошка температура) nakon времена $\tau \gg mc\theta_{RA}$?

11. На планаралну стаклену пločicu indeksa преламања n , debljine d , pada laserski snop светlosti, из ваздуха, под углом α . Одредити померaj izlanog snopa u односу на улазни. Одредити upadni ugao laserskog snopa β тако да reflektovana светlost буде linearно polarizovana bez обзира на улазну polarizaciju.

12. У широку стаклену посуду улива се вода, indeksa преламања n_V , konstantnim masenim protokom. Brzina сипања воде контролиše се помоћу лазера, talasne dužine λ . Laserski snop pada на mirnu površinу воде под углом α . Interferencija u refleksiji, између dela snopa koji se reflektuje od površине воде и dela snopa koji se reflektuje od površине стакла се beležи fotodetektorom. Ако се максимуми на детектору појављују sa periodom T , колика је brzina rasta nivoa воде u посуди?

Rešenje zadatka 1. Neka se koordinatni sistem postavi tako da je x -osa horizontalno, a y -osa vertikalno naviše orijentisana. Koordinatni početak neka je ispod mesta izbacivanja futrole.

Kako je brzina aviona v_A , parametarske jednačine horizontalnog hica su

$$x = v_A t, \quad (1)$$

$$y = H - gt^2/2. \quad (2)$$

Futrola pada na površinu broda (približno mora) za vreme τ , kada je $y = 0$. Sledi

$$\tau = \sqrt{\frac{2H}{g}}. \quad (3)$$

Minimalnu brzinu aviona dobijamo iz uslova (tada futrola pada na krmu)

$$v_{A,min}\tau = v_B\tau + R, \quad (4)$$

odakle je

$$v_{A,min} = v_B + R\sqrt{\frac{g}{2H}}. \quad (5)$$

Maksimalnu brzinu dobijama iz uslova (tada fitrola pada na pramac broda)

$$v_{A,max}\tau = v_B\tau + R + L, \quad (6)$$

odakle je

$$v_{A,max} = v_B + (R + L)\sqrt{\frac{g}{2H}}. \quad (7)$$

Rešenje zadatka 2. Važi

$$-F_{tr1} + N_2 = 0, \quad (8)$$

$$-mg + N_1 + F_{tr2} = 0, \quad (9)$$

gde je

$$F_{tr1} = \mu N_1, \quad (10)$$

$$F_{tr2} = \mu N_2. \quad (11)$$

Odatle je

$$N_1 = \frac{mg}{1 + \mu^2}, \quad (12)$$

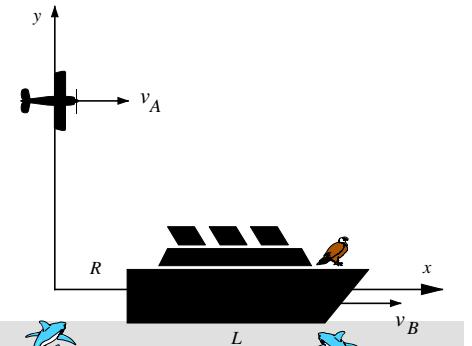
$$N_2 = \frac{\mu mg}{1 + \mu^2}. \quad (13)$$

Momentna jednačina je ($I = (1/2)mR^2$)

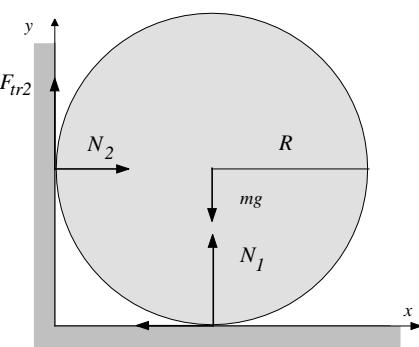
$$I\alpha = -RF_{tr1} - RF_{tr2}, \quad (14)$$

odakle je

$$\alpha = -\frac{2g}{R} \frac{1 + \mu}{1 + \mu^2}. \quad (15)$$



Slika 2: Uz rešenje zadatka zadataka 1. (9)



Slika 3: Uz rešenje zadatka zadataka 2. (15)

Ugaona brzina se menja tokom vremena prema

$$\omega(t) = \omega_0 + \alpha t = \omega_0 - \frac{2g}{R} \frac{1+\mu}{1+\mu^2}, \quad (16)$$

Iz uslova $\omega(\tau) = 0$ sledi

$$\tau = \frac{\omega_0 R (1 + \mu^2)}{2g(1 + \mu)}. \quad (17)$$

Ugao rotacije je

$$\varphi(t) = \omega_0 t + \alpha t^2 / 2, \quad (18)$$

odakle je

$$\varphi(\tau) = \frac{\omega_0^2 R (1 + \mu^2)}{4g(1 + \mu)} = 2\pi n, \quad (19)$$

gde je n broj obrtaja.

Broj obrtaja je

$$n = \frac{\omega_0^2 R (1 + \mu^2)}{8\pi g(1 + \mu)}. \quad (20)$$

Rešenje zadatka 3. Normalno ubrzanje je

$$a_n = \frac{v^2}{R}. \quad (21)$$

Tangencijalno ubrzanje je

$$a_\tau = \frac{dv}{dt}. \quad (22)$$

S obzirom na to da je konstantno i da je tačka krenula iz mira, sledi da je

$$v = a_\tau t. \quad (23)$$

Na osnovu jed. 21 i 23, sledi

$$t = \frac{1}{a_\tau} \sqrt{Ra_n}. \quad (24)$$

Na osnovu uslova $a_n = 2a_\tau$, sledi

$$t = \sqrt{\frac{2R}{a_\tau}} = 2 \text{ s}. \quad (25)$$

Intenzitet brzine u tom trenutku je

$$v = a_\tau t = 2 \text{ m/s}. \quad (26)$$

Intenzitet normalnog ubrzanja je

$$a_n = 2a_\tau = 2 \text{ m/s}^2. \quad (27)$$

Intenzitet ubrzanja je

$$a = \sqrt{a_n^2 + a_\tau^2} = \sqrt{5} \text{ m/s}^2. \quad (28)$$

Tangens ugla između tangencijalnog ubrzanja i ubrzanja je

$$\tan \theta = a_n/a_\tau = 2/1 = 2, \quad (29)$$

dok je ugao $\theta = \arctan 2$.

Rešenje zadatka 4. Zadatak je zgodno rešiti u neinercijalnom sistemu referencije. U horizontalnom pravcu na motociklistu deluje rekacija podloge N (prema centru krivine trajektorije) i centrifugalna sila $F_c = m\omega^2 R$ (u suprotnom smeru u odnosu na N). U vertikalnom pravcu na gore deluje sila trenja F_{tr} , a na dole gravitacija mg . Mora da važi (statički problem u neinercijalnom referentnom sistemu)

$$N = m\omega^2 R, \quad (30)$$

$$F_{tr} = mg, \quad (31)$$

gde je $F_{tr} = \mu N$ i $v = \omega R$. Odavde je minimalna brzina

$$v = \sqrt{gR/\mu} = 10/\sqrt{8} \text{ m/s}. \quad (32)$$

Rešenje zadatka 5. Frekvencija zvuka koju čuje pešak od automobila koji se njemu približava je

$$f_1 = f_0 \frac{c}{c - v},$$

gde je v brzina automobila, dok je frekvencija koju čuje od automobila koji se udaljava od njega

$$f_2 = f_0 \frac{c}{c + v}.$$

Frekvencija izbijanja je

$$f_B = f_1 - f_2 = f_0 \frac{c}{c - v} - f_0 \frac{c}{c + v} = f_0 \frac{2vc}{c^2 - v^2}.$$

Odatle se dobija kvadratna jednačina po brzini automobila v oblika

$$v^2 + \frac{2f_0 c}{f_B} v - c^2 = 0.$$

Rešenja ove kvadratne jednačine su

$$v = -f_0 c / f_B \pm \sqrt{f_0^2 c^2 / f_B^2 + c^2}.$$

S obzirom na to da je smer kretanja već unapred odabran, bira se rešenje sa znakom $+$, pa se ima ($f_B \ll f_0$)

$$v = \frac{c}{f_B} \left(\sqrt{f_0^2 + f_B^2} - f_0 \right) = \frac{cf_B}{\sqrt{f_0^2 + f_B^2} + f_0} \simeq \frac{cf_B}{2f_0} = 6 \text{ m/s}.$$

Rešenje zadatka 6. Koeficijent transmisije snage je

$$T = \frac{Z_2}{Z_1} t^2 = \frac{\sqrt{\mu_2 F}}{\sqrt{\mu_1 F}} t^2 = \sqrt{\frac{\mu_2}{\mu_1}} t^2,$$

gde je $t = \psi_{0,t} / \psi_{0,i}$. Odatle je

$$t = \sqrt{\sqrt{\frac{\mu_1}{\mu_2}} T}.$$

Koeficijent refleksije snage je

$$R = 1 - T = r^2,$$

gde je $r = \psi_{0,r}/\psi_{0,i}$. Odatle je

$$r = \sqrt{1 - T}.$$

Traženi odnos amplituda je

$$\frac{\psi_{0,t}}{\psi_{0,r}} = t/r = \frac{\sqrt{\frac{\mu_1}{\mu_2}} T}{\sqrt{1 - T}}$$

Rešenje zadatka 9. Specifični toplotni protok je

$$q = \frac{t_v - t_0}{R_{th}} = 10 \frac{\text{W}}{\text{m}^2},$$

gde je termička otpornost

$$R_{th} = 2 \frac{1}{\alpha} + 3 \frac{d_s}{\lambda_s} + 2 \frac{d_v}{\lambda_v} = 2,215 \frac{\text{m}^2\text{K}}{\text{W}}.$$

Rešenje zadatka 10.

Kalometrijska jednačina glasi

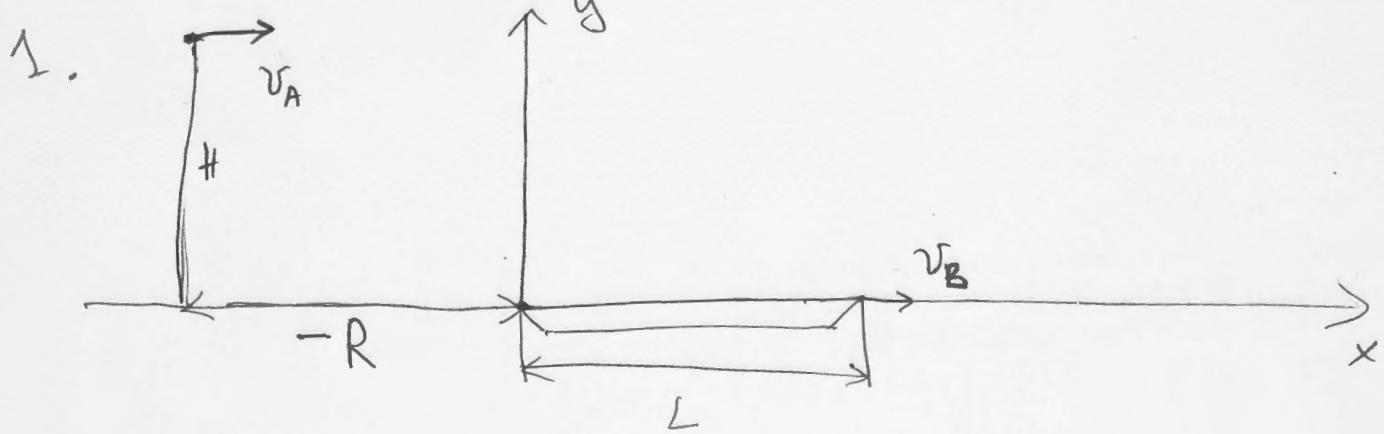
$$Pd\tau - \frac{t_R(\tau) - t_A}{\theta_{RA}} d\tau = mc dt_R(\tau).$$

Uzimajući da je $t_R(\tau = 0) = t_A$, rešenje gornje diferencijalne jednačine je

$$t_R(\tau) = t_A + P\theta_{RA} \left(1 - e^{-\frac{\tau}{mc\theta_{RA}}} \right).$$

Asimptotska temperatura je

$$t_{R,asimp} = t_A + P\theta_{RA}.$$



$$\vec{r}(t=0) = (-R, H)$$

$$\vec{v}(t=0) = v_A \hat{i} + v_B \hat{j}$$

$$x(t) = v_0 t - R \quad v_x(t) = v_0$$

$$y(t) = H - \frac{gt^2}{2} \quad v_y(t) = -gt$$

$$y(\tau) = 0 \Rightarrow \tau = \sqrt{\frac{2H}{g}}$$

$$x(\tau) = 0 \Rightarrow 0 = v_0 \tau - R$$

$$R = (v_A - v_B) \sqrt{\frac{2H}{g}}$$

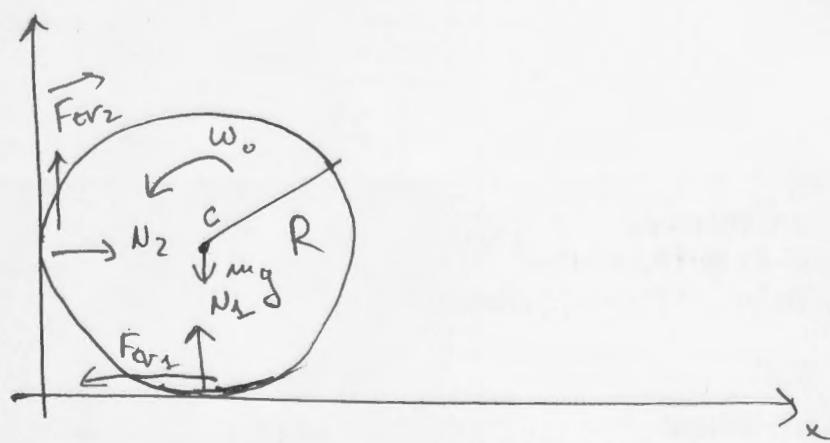
$$R \sqrt{\frac{g}{2H}} + v_B = v_A$$

$$x(\tau) = L \quad L = v_0 \tau - R$$

$$(R + L) \sqrt{\frac{g}{2H}} + v_B = v_A$$

$$v_A \in \left(v_B + R \sqrt{\frac{g}{2H}}, v_B + (R + L) \sqrt{\frac{g}{2H}} \right)$$

2.



$$x: -F_{tr_1} + N_2 = 0 \quad (1)$$

$$y: -mg + N_1 + F_{tr_2} = \phi \quad (2)$$

$$F_{tr_1} = \mu N_1 \quad F_{tr_2} = \mu N_2$$

$$(1) \Rightarrow N_2 = \mu N_1$$

$$(2) \Rightarrow -mg + N_1 + \mu^2 N_1 = \phi$$

$$N_1 = \frac{mg}{1 + \mu^2}$$

$$N_2 = \frac{\mu mg}{1 + \mu^2}$$

$$c: \vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}_{tr_1} + \vec{r} \times \vec{F}_{tr_2}$$

$$M = -RF_{tr_1} - RF_{tr_2} = -R\mu g \frac{1 + \mu}{1 + \mu^2} = I\alpha$$

$$\alpha = -\frac{\cancel{R\mu g}}{\frac{\mu R^2}{2}} \frac{1 + \mu}{1 + \mu^2} = \frac{2g}{R} \frac{1 + \mu}{1 + \mu^2}$$

$$\omega(t) = \omega_0 + \alpha t = \omega_0 - \frac{2g}{R} \frac{1 + \mu}{1 + \mu^2} t$$

$$\omega(\tau) = \phi \Rightarrow \tau = \frac{\omega_0 R (1 + \mu^2)}{2g(1 + \mu)}$$

$$\varphi(t) = \omega_0 t + \frac{\alpha t^2}{2}$$

$$\varphi(\tau) = \frac{\omega_0^2 R(1+\mu^2)}{2 g(1+\mu)} - \frac{g}{R} \frac{1+\mu}{1+\mu^2} \frac{\omega_0^2 R^2 (1+\mu^2)^2}{4 g^2 (1+\mu)^2}$$

$$= \frac{1}{4} \frac{\omega_0^2 R(1+\mu^2)}{g(1+\mu)}$$

$$M = \frac{\varphi(\tau)}{2\pi} = \frac{\omega_0^2 R(1+\mu^2)}{8\pi g(1+\mu)}$$

$$3. T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad T' = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgS}}$$

$$I = \frac{2}{5}mR^2 + m(l_1 + R)^2$$

$$S = l_1 + R$$

$$T = T' \Leftrightarrow \frac{e}{g} = \frac{\frac{2}{5} \mu R^2 + M(l_1 + R)^2}{\cancel{\mu g}(l_1 + R)}$$

$$\ell l_1 + \ell R = \frac{2}{5} R^2 + l_1^2 + 2l_1 R + R^2$$

$$R = \frac{\ell}{4}$$

$$\frac{ll_1}{r^2} + \frac{l^2}{4} = \frac{2}{5} \frac{l^2}{16} + l_1^2 + \underline{\frac{2l_1 \frac{l}{4}}{}} + \frac{l^2}{16}$$

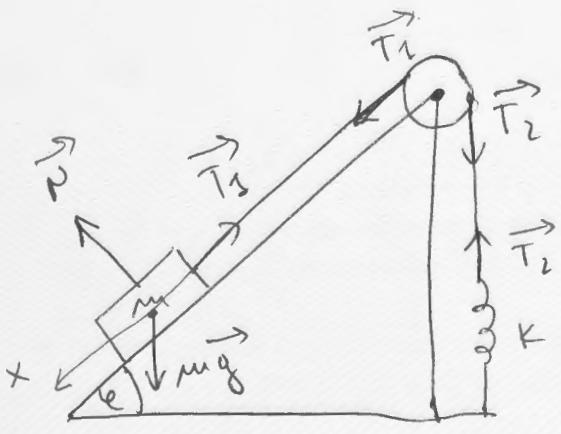
$$l_1^2 - \frac{1}{2} l l_2 - \frac{13}{80} l^2 = \phi$$

$$\left(\frac{l_s}{l}\right)^2 - \frac{1}{2} \left(\frac{l_s}{l}\right) - \frac{13}{80} = 0$$

$$\frac{l_1}{l} = \frac{\frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{13}{20}}}{2}$$

$$\frac{L_2}{L} = \frac{1}{4} + \frac{1}{2} \sqrt{\frac{18}{20}} = \frac{1}{4} + \frac{1}{2} \sqrt{\frac{9}{10}} \approx 0,724$$

$$l_1 = 0,724 l$$



Ako je tijelo krovrotirati
mocušna y vobhodne sile u poziciji:

$$T_2 = (x + x_0)K \quad (1)$$

Tje je x_0 inicijalne vrijednosti
y vobhodne sile u poziciji.

$$I = \frac{mR^2}{2}$$

$$\alpha_x = \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$\alpha_x = \omega R$$

$$c: I\alpha = T_1 R - T_2 R \quad (2)$$

$$x: m\alpha_x = mg \sin \varphi - T_1 \quad (3)$$

$$(2) \Rightarrow \frac{mR^2}{2} \frac{1}{R} \frac{d^2x}{dt^2} = R(T_1 - T_2)$$

$$\frac{m}{2} \frac{d^2x}{dt^2} = T_1 - T_2$$

$$(3) \quad m \frac{d^2x}{dt^2} = mg \sin \varphi - T_1 \quad \}^+$$

$$\frac{3}{2}m \frac{d^2x}{dt^2} = mg \sin \varphi - Kx - Kx_0$$

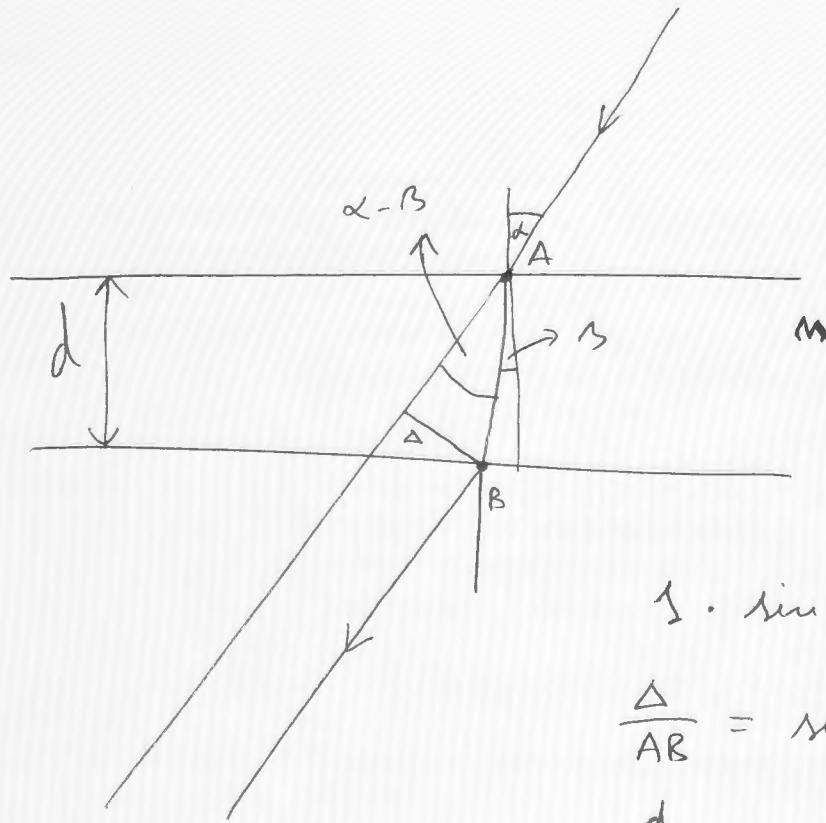
y vobhodne sile u poziciji $\varphi = 0 \Rightarrow T_2 = T_1 \Rightarrow Kx_0 = mg \sin \varphi$

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{2K}{3m}x = \phi$$

$$\omega^2 = \frac{2K}{3m} \quad \omega = \sqrt{\frac{2K}{3m}} = \frac{2\pi}{T}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{3m}{2K}}$$

11.



$$1 \cdot \sin \alpha = \mu \sin \beta \quad (1)$$

$$\frac{\Delta}{AB} = \sin(\alpha - \beta) \quad (2)$$

$$\frac{d}{AB} = \cos \beta \quad (3)$$

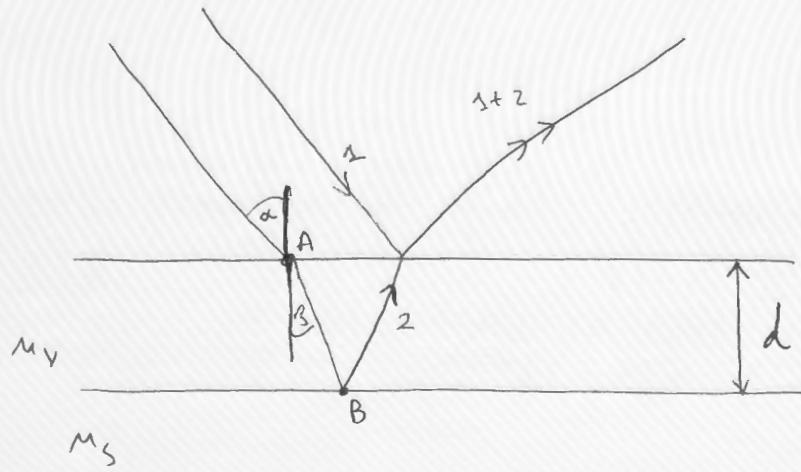
$$\begin{aligned}\Delta &= \frac{d}{\cos \beta} (\sin \alpha \cos \beta - \sin \beta \cos \alpha) = \\ &= d (\sin \alpha - \cos \alpha \tan \beta)\end{aligned}$$

$$(1) \Rightarrow \tan \beta = \frac{\sin \alpha}{\sqrt{\mu^2 - \sin^2 \alpha}}$$

$$\Delta = d \sin \alpha \left(1 - \frac{\cos \alpha}{\sqrt{\mu^2 - \sin^2 \alpha}} \right)$$

$$\tan \theta_p = \frac{\mu}{1} \quad \theta_p = \arctan \mu$$

12.



$$1 \cdot \sin \alpha = m_v \sin \beta$$

$$\frac{d}{AB} = \cos \beta$$

$$\text{OPD} = 2m_v AB = \frac{2m_v d}{\cos \beta}$$

$$\begin{aligned} \text{OPD}(t_1) &= 2\lambda = \frac{2m_v}{\cos \beta} d(t_1) \\ \text{OPD}(t_2) &= (z + s)\lambda = \frac{2m_v}{\cos \beta} d(t_2) \\ t_2 - t_1 &= T \end{aligned} \quad \left. \right\} -$$

$$\lambda = \frac{2m_v}{\cos \beta} \Delta d \quad \Delta d = \frac{\lambda \cos \beta}{2m_v} = \frac{\lambda}{2m_v} \frac{\sqrt{m^2 - \sin^2 \alpha}}{m_v}$$

$$v = \frac{\Delta d}{T} = \frac{\lambda}{2m_v T} \frac{\sqrt{m^2 - \sin^2 \alpha}}{m_v}$$